

**ЗАДАЧА О МАКСИМАЛЬНОМ МУЛЬТИПОТОКЕ
МИНИМАЛЬНОЙ СТОИМОСТИ**

В настоящей статье описывается алгоритм решения стоимостных мультипоточковых задач класса $\langle K_p, Cost \rangle$. Приведем постановку задач этого типа, данную в [1]. Рассматривается неориентированная потоковая сеть $N = (V, P; c)$ с множеством вершин V , множеством полюсов $P: P \subseteq V$ и функцией пропускной способности $c \in \mathcal{G}_+: c[x, y], [x, y] \in [V]^d$ (где $[V]^d$ — множество неупорядоченных пар различных вершин $x, y \in V$, а $\mathcal{G}_+ \equiv \mathcal{G}_+^{[V]^d}$ — неотрицательный ортант евклидова пространства $\mathcal{G} \equiv \mathcal{G}^{[V]^d}$ действительно-значных функций на $[V]^d$). На множестве $[V]^d$ задана функция стоимости $a \in \mathcal{G}_+$, и имеется некоторый неориентированный граф $S = (P, U)$ — потоковая схема задачи. Задача $\langle a, S | c \rangle$ заключается в нахождении мультипотока $F = \{f_{st}; [s, t] \in U\}$, для которого выполняются ограничения по пропускной способности

$$\zeta_F[x, y] \equiv \sum_{[s, t] \in U} \zeta_{f_{st}}[x, y] \equiv \sum_{[s, t] \in U} (f_{st}(x, y) + f_{st}(y, x)) \leq c[x, y],$$

$$\forall [x, y] \in [V]^d$$

и такого, что его мощность

$$\|F\| \equiv \sum_{[s, t] \in U} \|f_{s, t}\|,$$

где $\|f_{s, t}\| = |\text{div}_{f_{st}}(s)| = |\text{div}_{f_{st}}(t)|$ максимальна и при этом величина

$$a \cdot \zeta_F \equiv \sum_{[x, y] \in [V]^d} a[x, y] \cdot \zeta[x, y]$$

(стоимость мультипотока) минимальна. Мы рассматриваем класс задач $\{\langle K_p, Cost \rangle, p \in \overline{3, \infty}\}$; каждая «массовая» задача $\langle K_p, Cost \rangle$ объединяет множество конкретных задач $\langle a, K_p | c \rangle$ при произвольных множестве V , функциях $a, c \in \mathcal{G}_+^{[V]^d}$ и при фиксированной потоковой схеме S , являющейся полным графом K_p на множестве полюсов P (здесь $p = |P|$), т. е. $S = (P, [P]^d)$. Иначе говоря, мы рассматриваем такие задачи о максимальном мультипотоке минимальной стоимости, для которых учитываются потоки, соединяющие любую пару различных полюсов сети. Для облегчения записи рассматриваемый класс задач будет обозначаться $\langle K_p, Cost \rangle$ (имеется в виду, что p пробегает значения от 3 до ∞), предлагаемый алгоритм решения задач этого класса обозначается через $\mathfrak{A} \langle K_p, Cost \rangle$. Алгоритм пригоден и для решения задачи $\langle K_2, Cost \rangle$, известной как задача о максимальном потоке минимальной стоимости (для неориентированной сети); работа алгоритма $\mathfrak{A} \langle K_p, Cost \rangle$ в этом случае вырождается (с некоторыми избыточностями) в работу классического алгоритма Л. Форда и Д. Фалкерсона (см. [1, гл. III]).

Пусть $\nu \in \mathcal{G}_+$ — некоторая функция. Для произвольной цепи $\xi = (x_0, e_0, x_1, e_1, \dots, x_k)$, где $x_i \in V, e_i = [x_i, x_{i+1}] \in [V]^d$ ее ν -длиной считается величина $\nu(\xi) \equiv \sum_{i=1}^{k-1} \nu(e_i)$. Функция ν определяет метрику ρ_ν на V : $\rho_\nu[x, y] ([x, y] \in [V]^d)$ равно ν -длине цепи, минимальной среди всех цепей, соединяющих x и y .

Для задачи $\langle a, S | c \rangle$ в работе [1] была установлена следующая теорема двойственности.

Теорема 1. Мультипоток F является решением задачи $\langle a, S|c \rangle$ (в сети $N=(V, P; c)$ с потоковой схемой $S=(P, U)$) тогда и только тогда, когда для любого M , большего некоторого положительного числа $M_0=M(a)$ найдется такая функция $\gamma: \gamma[x, y] \geq 0, [x, y] \in [V]^d$, что:

- (1) $\rho_{\alpha+\gamma}[s, t] \geq M$ для любой пары $s, t \in P: [s, t] \in U$;
- (2) для любой потоковой нити φ_L мультипотока F ее носитель — цепь L — является кратчайшей цепью (геодезической) метрики $\rho_{\alpha+\gamma}$;
- (3) если $\gamma[x, y] > 0$ для некоторого $[x, y] \in [V]^d$, то $\zeta_F[x, y] = c[x, y]$, т. е. ребро $[x, y]$ насыщено мультипотокотом F .

Для функций $\nu \in \mathcal{E}_+$, таких что $\rho_\nu[s, t] \geq M$ при $[s, t] \in U$, будет употребляться название *S, M-функция* (где $S=(P, U)$). Исключив из множества $[V]^d$ такие пары $[x, y]$, что $c[x, y]=0$, мы получаем граф $G=(V, E)$ сети N . Очевидно, можно считать (хотя это и не слишком существенно для изложения алгоритма), что граф G — связан и что $a[x, y]=0$ для $[x, y] \in [V]^d \setminus E$. В дальнейшем будет предполагаться, что звенья всех рассматриваемых цепей принадлежат E , вводимые в рассмотрение функции, будут задаваться на E , а возникающие метрики будут определяться как расстояния во взвешенном графе G .

Предлагаемый алгоритм можно отнести к большой группе комбинаторных алгоритмов математического программирования и дискретной математики, восходящим к идеям прямо-двойственного метода линейного программирования. Как и упомянутый выше алгоритм Форда—Фалкерсона для задачи о максимальном потоке минимальной стоимости, алгоритм $\langle K_p, Cost \rangle$ устроен в виде последовательности этапов, и на каждом из них решается нестоимостная задача в определенной (допустимой) подсети; при переходе от одного этапа к другому минимальное расстояние между полюсами увеличивается до тех пор, пока не станет достаточно большим — тогда задача будет решена. Задача каждого этапа в общих чертах следующая: в подграфе $G'=(V', E')$ графа G для данной функции $\gamma: \gamma[x, y], [x, y] \in E'$, построить мультипоток максимальной мощности, «текущий по геодезическим» метрики $\rho_{\alpha+\gamma}$. Для решения этой задачи применяется центральная идея работы — конструирование *накрывающих сетей*: оказывается, можно устроить некоторую «удвоенную» сеть (*накрытие* данной сети), любой симметричный поток который интерпретирует мультипоток в G' , текущий по геодезическим.

Алгоритм $\langle K_p, Cost \rangle$ конечен для произвольных сетей. Если функция c — целочисленная, то алгоритм строит полуцелочисленное решение, т. е. дробность решения задачи $\langle a, K_p|c \rangle$ такая же, как и для ее нестоимостного аналога — «свободной» задачи $\langle K_p|c \rangle$.

§ 1. ν -ГЕОДЕЗИЧЕСКИЕ И НАКРЫВАЮЩИЕ СЕТИ

1.1. Определим сеть (G, ν) — объект, состоящий из графа G с функцией пропускной способности ребер c и некоторой функции ν , заданной на E . Мы будем рассматривать только *положительные* функции ν (т. е. $\nu[x, y] > 0, \forall [x, y] \in E$).

Пусть $m = \min_{s, t \in P} \rho_\nu[s, t]$ — минимальное расстояние между полюсами, задаваемое функцией ν . Цепь $\xi_{s, t}$, соединяющую полюса s и t , назовем *P, ν -геодезической*, если $\nu(\xi_{s, t}) = m$. Множество P, ν -геодезических сети (G, ν) обозначим $\mathcal{T}(G, \nu)$. Ребра и вершины сети, принадлежащие какому-либо P, ν -геодезическим будем называть, соответственно, *P, ν -ребрами* и *P, ν -вершинами*. К множеству P, ν -вершин отне-

сем также все полюса. Подграф графа G , состоящий из всех P , ν -вершин и P , ν -ребер обозначим $G_\nu = (V_\nu, E_\nu)$. Для каждого $x \in V_\nu$ определим числа $\pi^1(x) \equiv \min_{s \in P} \rho_\nu[s, x]$ и $\pi^2(x) \equiv m - \pi^1(x)$, называемые, соответственно, *первым* и *вторым потенциалом* вершины x , а также множества $P^1(x) = \{s \in P: \rho_\nu[s, x] = \pi^1(x)\}$ и $P^2(x) = \{s \in P: \rho_\nu[s, x] = \pi^2(x)\}$. Из определения P , ν -вершины следует, что $\pi^1(x) \leq m/2$, $\pi^2(x) \geq m/2$. В случае $\pi^1(x) = \pi^2(x) = m/2$ получаем $P^1(x) = P^2(x)$. Заметим также, что $P^2(x)$ может быть пусто, только если $x \in P$. Если $\pi^1(x) < m/2$, то множество $P^1(x)$ содержит, очевидно, ровно один элемент (ближайший полюс), если же $\pi^1(x) = m/2$, то в $P^1(x)$ — не менее двух элементов. Вершину x назовем *простой центральной вершиной*, если $|P^1(x)| = 2$, и *сложной*, если $|P^1(x)| \geq 3$. Для центральной вершины x положим $P(x) \equiv P^1(x) = P^2(x)$.

Лемма 1. Если $[x, y] \in E_\nu$, то (с точностью до перестановки x и y) выполняется, по крайней мере, одно из двух условий:

а) $\pi^1(y) - \pi^1(x) = \nu[x, y]$; б) $\pi^2(y) - \pi^1(x) = \nu[x, y]$ и $P^1(x) \neq P^1(y)$.

Доказательство. Рассмотрим некоторую P , ν -геодезическую $\xi_{s,t}$ ($s, t \in P$), содержащую ребро $[x, y]$, и пусть для определенности вершина x расположена к полюсу s ближе, чем y . Тогда, очевидно, $\rho_\nu[s, x] + \nu[x, y] + \rho_\nu[y, t] = m$ или $\rho_\nu[x, y] - \rho_\nu[s, x] = \nu[x, y]$. Поскольку $\nu[x, y] > 0$, то или $\rho_\nu[s, x] < m/2$ или $\rho_\nu[y, t] < m/2$; будем считать, что $\rho_\nu[s, x] < m/2$, откуда $P^1(x) = \{s\}$, $\rho_\nu[s, x] = \pi^1(x)$. Если теперь $\rho_\nu[s, y] < m/2$, то получаем $\rho_\nu[s, y] = \pi^1(y)$ и $\pi^1(y) - \pi^1(x) = \nu[x, y]$; если же $\rho_\nu[s, y] \geq m/2$, то $t \in P^1(y)$, $s \in P^2(y)$, $\rho_\nu[s, y] = \pi^2(y)$ и $\pi^2(y) - \pi^1(x) = \nu[x, y]$, $P^1(x) \neq P^1(y)$. ■

Следствие 1. Пусть в сети (G_ν, ν) отсутствуют центральные вершины. Тогда (с точностью до перестановки x и y) выполняется одно из двух условий: а) $\pi^1(y) - \pi^1(x) = \nu[x, y]$, множества $P^1(x)$ и $P^1(y)$ — одноэлементы и одинаковы; б) $\pi^2(y) - \pi^1(x) = \nu[x, y]$, множества $P^1(x)$ и $P^1(y)$ — одноэлементы и различны.

Это утверждение непосредственно следует из доказательства леммы 1.

Лемма 2. Пусть $\xi'_{s',t'} = \langle s', z, [z, w], w, t' \rangle \xi'$ и $\xi''_{s'',t''} = \langle s'', z, [z, w], w, t'' \rangle \xi''$ — две P , ν -геодезические. Тогда цепь $\xi'_{s',t'} = \xi'_{s',z} \cdot \xi''_{z,t''}$ — также P , ν -геодезическая.

Доказательство. Имеем:

$$2m = \nu(\xi'_{s',t'}) + \nu(\xi''_{s'',t''}) = \nu(\xi'_{s',z}) + \nu(\xi''_{w,t'}) + \nu(\xi''_{s'',z}) + \nu(\xi''_{z,t''}) + 2\nu[x, y].$$

Пусть $s' \neq s''$. Тогда $\nu(\xi'_{s',z} \cdot \xi''_{z,s''}) \geq m$, и поэтому $\nu(\xi'_{w,t'}) + \nu(\xi''_{s'',t''}) < m$ откуда следует, что $t' = t''$. Таким образом возможны два случая: а) $s' \neq s''$, $t' = t''$; б) $s' = s''$, $t' \neq t''$. Отсюда $s' \neq t''$ и $s'' \neq t'$, поэтому $\nu(\xi'_{s',z} \cdot \xi''_{z,t''}) \geq m$, $\nu(\xi''_{s'',z} \cdot \xi'_{z,t'}) \geq m$. Но $\nu(\xi'_{s',z} \cdot \xi''_{z,t''}) + \nu(\xi''_{s'',z} \cdot \xi'_{z,t'}) = \nu(\xi'_{s',t'}) + \nu(\xi''_{s'',t''}) = 2m$.

Следовательно, $\nu(\xi'_{s',t''}) = m$. ■

1.2. Нам желательно работать с такими сетями, у которых отсутствуют центральные вершины. Поэтому сеть (G_ν, ν) перестраивается в сеть $(\tilde{G}_\nu, \tilde{\nu})$, сохраняющую все интересующие нас свойства, но уже не имеющую центральных вершин. Опишем эту перестройку. Пусть x — центральная вершина в G_ν и $O(x)$ — множество вершин, с ней смежных. Для каждой вершины $y \in O(x)$ множество $P^1(x)$ — однополюс-

ное и $\bigcup_{y \in O(x)} P^1(y) = P(x)$. Заменим вершину x множеством вершин $\{x_s; s \in P(x)\}$. Каждое из ребер вида $[x, y] \in E_v$ заменим ребром $[x_s, y]$ (где $\{s\} = P(y)$) имеющим ту же пропускную способность. Вершины, $x_s, s \in P(x)$ соединяются попарно ребрами бесконечной пропускной способности; подграф, образованный вершинами x_s и этими ребрами, назовем *центральной подграфом*, или *центром*. Поскольку никакие две центральные вершины в G_v не смежны, то перестройку каждой такой вершины можно произвести независимо; полученный в результате граф обозначим $\tilde{G}_v = (\tilde{V}_v, \tilde{E}_v)$. Вместо числовой функции v на ребрах $[x, y]$ графа \tilde{G}_v задается двухкомпонентная векторная функция $\tilde{v} = \tilde{v}[x, y]$ по следующему правилу: а) если ребро $[x, y]$ оставалось без изменений, то $\tilde{v}[x, y] = (v[x, y], 0)$; б) если ребро $[x_s, y]$ образовалось из ребра $[x, y]$ (x — центральная вершина), то $\tilde{v}[x_s, y] = (v[x, y], -1)$; в) если $[x_{s'}, x_{s''}]$ — ребро центра, то $\tilde{v}[x_{s'}, x_{s''}] = (0, 2)$ (на рис. 1: первые числа на ребрах — пропускные способности, вторые — стоимости). Для векторов \tilde{v} определены обычные (покоординатные

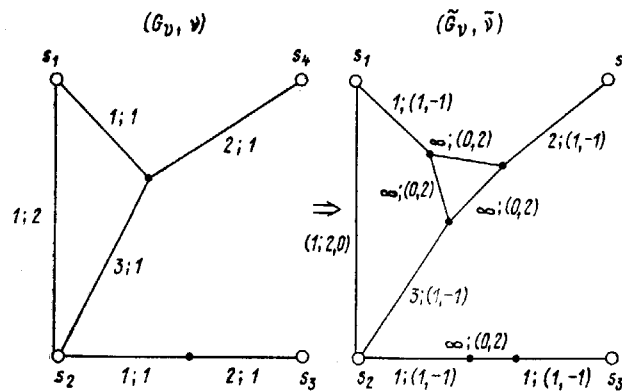


Рис. 1

операции сложения и умножения на число, а также операция (лексикографического слева) сравнения: вектор (α_1, β_1) больше вектора (α_2, β_2) , если $\alpha_1 > \alpha_2$, а при $\alpha_1 = \alpha_2$ — если $\beta_1 > \beta_2$.

Первая координата каждого вектора μ считается его главным значением и обозначается $\lceil \mu \rceil$ (так $\lceil (\alpha, \beta) \rceil = \alpha$).

Исходя из этого, определяются вектор-длины цепей $\tilde{v}(\xi)$, вектор-расстояния $\tilde{r}_v[x, y]$, вектор-потенциалы $\tilde{\pi}^1(x)$ и $\tilde{\pi}^2(x)$.

Определим естественное отображение $\kappa: \tilde{G}_v \rightarrow G_v \subset G$ — *отображение стягивания центров*. Легко убедиться, что: а) в сети \tilde{G}_v минимальное вектор-расстояние между полюсами равно $\tilde{m} = (m, 0)$; б) в сети \tilde{G}_v нет центральных вершин; в) отображение κ взаимно-однозначно переводит P, \tilde{v} -геодезические сети (\tilde{G}_v, \tilde{v}) в P, v -геодезические сети (G, v) . Можно проверить также, что для сети (\tilde{G}_v, \tilde{v}) справедливо следствие 1 (при замене соответствующих чисел векторами). В дальнейшем добавку «вектор» мы будем опускать.

Скажем, что мультипоток F течет по геодезической сети (G_v, v) (соответственно, (\tilde{G}_v, \tilde{v})), если при любом или, что то же самое, при некотором его разложении на потоковые нити носитель каждой нити

является P, ν -геодезической (соответственно, $P, \tilde{\nu}$ -геодезической). Соответствие между геодезическими сетями $(\tilde{G}_\nu, \tilde{\nu})$ и (G, ν) естественно переносится на взаимно-однозначное соответствие между мультипоточками, текущими по геодезическим, при этом мощности, а также стоимости мультипоточков (а также любого из составляющих его потоков) одинаковы. Таким образом, мы построили сеть $(\tilde{G}_\nu, \tilde{\nu})$, эквивалентную сети (G, ν) и не содержащую нежелательных центральных вершин.

1.3. Накрывающая сеть. Определим теперь основной объект работы алгоритма — ориентированную накрывающую сеть $\Gamma^\nu = (V^\nu, E^\nu)$. Каждая вершина $x \in \tilde{V}_\nu$ порождает две вершины x^1 и x^2 сети Γ^ν , называемые, соответственно, *первой* и *второй копиями* вершины x . Вершине x^1 приписывается потенциал $\pi(x^1) = \tilde{\pi}^1(x)$, а вершине x^2 — потенциал $\pi(x^2) = \tilde{\pi}^2(x)$. Пусть $[x, y] \in \tilde{E}_\nu$, тогда согласно следствию 1 (с точностью до перестановки x и y) либо $\tilde{\pi}^1(y) - \tilde{\pi}^1(x) = \tilde{\nu}[x, y]$, либо $\tilde{\pi}^2(y) - \tilde{\pi}^1(x) = \tilde{\nu}[x, y]$. В первом случае ребро $[x, y]$ порождает две дуги: (x^1, y^1) и (y^2, x^2) , во втором — дуги (x^1, y^2) и (y^1, x^2) . Каждой дуге (x^i, y^j) , образованной из ребра $[x, y]$, приписывается пропускная способность $c(x^i, y^j) = c[x, y]$ и длина $\nu(x^i, y^j) = \tilde{\nu}[x, y]$. Вершины вида s^1 , где $s \in P$, считаются *источниками*, а вершины вида s^2 — *стоками* сети Γ^ν (соответствующие множества обозначим S и T). Очевидно $\pi(s^1) = 0$, $\pi(s^2) = \tilde{m}$. Поскольку для любой дуги $(x^i, y^j) \in E^\nu$ выполняется $\pi(y^j) - \pi(x^i) = \nu(x^i, y^j) > 0$, то граф Γ^ν не содержит ориентированных циклов. Заметим, что центральному подграфу графа G_ν , образованному из центральной вершины $x \in \tilde{V}_\nu$, в сети Γ^ν будет соответствовать подграф $H(x)$ с множеством вершин $\{x^i, s \in P(x), i=1, 2\}$ и множеством дуг $\{(x^1, x^2), (x^1, s), (s, x^2)\}$; $s', s'' \in P(x), s' \neq s''$. Этот подграф также будем называть центром.

Введем следующие два отображения: 1) $\psi: \Gamma^\nu \rightarrow \tilde{G}_\nu$, при котором $\psi(x^i) = x$, $\psi(x^i, y^j) = [x, y]$ и 2) $\chi: \Gamma^\nu \rightarrow \Gamma^\nu$, при котором $\chi(x^i) = x^{3-i}$, $\chi(x^i, y^j) = (y^{3-j}, x^{3-i})$ (т. е. одна копия вершины или дуги переводится в другую). Отображение χ суть *косая симметрия* графа Γ^ν : дуги переходят в свои копии со сменой ориентации. В дальнейшем подграф $\chi(H)$ будем называть *симметричным* относительно $H \subseteq \Gamma^\nu$.

Мы будем говорить, что множество $X \subseteq V^\nu$ *достижимо* из множества $Y \subseteq V^\nu$, если существует ориентированный путь из какой-либо вершины $x \in X$ в какую-либо вершину $y \in Y$. Ориентированный путь из источника ($s^1 \in S$) в сток ($t^2 \in T$) будем называть *S, T-путем*, а множество всех таких путей будем обозначать $\mathcal{L}(\Gamma^\nu)$.

Лемма 3. При отображении ψ любой *S, I*-путь сети Γ^ν переводится в $P, \tilde{\nu}$ -геодезическую сеть $(\tilde{G}_\nu, \tilde{\nu})$, причем множество $\mathcal{L}(\Gamma^\nu)$ отображается на все множество $\mathcal{T}(\tilde{G}_\nu, \tilde{\nu})$. Прообраз каждой P, ν -геодезической состоит ровно из двух *S, I*-путей.

Доказательство. Пусть $\xi_{s,t} = (s = x_0, x_1, \dots, x_k = t) \in P, \tilde{\nu}$ — геодезическая. Поскольку в \tilde{G}_ν нет центральных вершин, то найдется такой номер j , что $P^1(x_j) = \{s\}$, а $P^1(x_{j+1}) = \{t\}$. Тогда для ребер $[x_i, x_{i+1}]$, $i=0, 1, \dots, j-1$, а также для ребер $[x_i, x_{i+1}]$, $i=j+1, \dots, k-1$, имеет место характеристика первого вида (для первых — $\tilde{\pi}^1(x_{i+1}) - \tilde{\pi}^1(x_i) = \tilde{\nu}[x_i, x_{i+1}]$, для вторых — $\tilde{\pi}^1(x_i) - \tilde{\pi}^1(x_{i+1}) = \tilde{\nu}[x_i, x_{i+1}]$)

или $\tilde{\pi}^2(x_{i+1}) - \tilde{\pi}^2(x_i) = \tilde{v}[x_i, x_{i+1}]$, а для ребра $[x_j, x_{j+1}]$ — характеристика второго вида: $\tilde{\pi}^2(x_{j+1}) - \tilde{\pi}^1(x_j) = \tilde{v}[x_j, x_{j+1}]$. Следовательно, в сети Γ^v имеется (ориентированный) путь $\xi_{(s^1, t^2)} = (s^1, x_1^1, x_2^1, \dots, x_j^1, x_{j+1}^2, x_{j+2}^2, \dots, x_k^2, t^2)$, а также симметричный ему путь

$$\xi_{(t^1, s^2)} = \chi(\xi'_{(s^1, t^2)}) = (t^1, x_k^1, x_{k-1}^1, \dots, x_{j+1}^1, x_j^2, x_{j-1}^2, \dots, x_1^2, s^2).$$

Мы доказали, что прообразами P, \tilde{v} -геодезических служат пары симметричных S, T -путей. Докажем теперь, что любой S, T -путь переходит в P, \tilde{v} -геодезическую. Поскольку в сети Γ^v нет дуг вида (z^2, w^1) , то S, T -путь имеет вид

$$\xi_{(s^1, t^2)} = (s^1 = x_0^1, x_1^1, \dots, x_j^1, x_{j+1}^2, x_{j+2}^2, \dots, x_{k-1}^2, x_k^2 = t^2).$$

Так как $v(\xi_{(s^1, t^2)}) = \sum_{i=0}^{k-1} v(x_i^1, x_{i+1}^1) = \sum_{i=0}^{k-1} (\pi(x_{i+1}^1) - \pi(x_i^1)) = \tilde{m}$, то $v(\psi(\xi_{(s^1, t^2)})) = \tilde{m}$, т. е. $\psi(\xi_{(s^1, t^2)})$ — цепь длины \tilde{m} . Осталось доказать, что $s \neq t$. Поскольку $\pi(x_i^1) < \tilde{m}/2$, то, учитывая следствие 1 и способ построения сети Γ^v , имеем $P^1(x_i) = \{s\}$ при $i=0, 1, \dots, j$ и $P^1(x_i) = \{t\}$ при $i=j+1, \dots, k$. Но по тому же следствию $\{s\} = P^1(x_j) \neq P^2(x_{j+1}) = \{t\}$. ■

Лемма 3 проясняет смысл преобразования сети G_v в сеть \tilde{G}_v , не имеющую центральных вершин. Избавление от таких вершин позволяет построить накрывающую сеть, в которой ориентированные пути из источников в стоки соответствуют P, v -геодезическим сети \tilde{G}_v (это соответствие будет взаимно-однозначным, если каждую геодезическую рассматривать вместе с одной из двух возможных ориентаций).

Следствие 2. а) $\chi \circ \psi(\mathcal{L}(\Gamma^v)) = \mathcal{F}(\tilde{G}, v)$; б) прообраз $(\chi \circ \psi)^{-1}(\xi_{st})$ P, v -геодезической $\xi_{s,t}$ сети (\tilde{G}, v) состоит из двух путей $\xi'_{(s^1, t^2)}$ и $\xi''_{(t^1, s^2)}$.

1.4. Пусть F — мультипоток в сети (\tilde{G}_v, \tilde{v}) , текущий по геодезическим и $\{\varphi_\alpha, \alpha \in I\}$ — некоторое его разложение на нити. Пусть носитель нити φ_α соединяет полюса s и t : $\xi(\varphi_\alpha) = \xi_{s,t}$. Следуя отображению ψ , поставим в соответствие нити φ_α пару (ориентированных) нитей φ'_α и φ''_α сети Γ^v : $\xi(\varphi'_\alpha) = \xi'_{(s^1, t^2)}$ и $\xi(\varphi''_\alpha) = \xi''_{(t^1, s^2)}$, $\psi(\xi'_{(s^1, t^2)}) = \psi(\xi''_{(t^1, s^2)}) = \xi_{s,t}$, $\|\varphi'_\alpha\| = \|\varphi''_\alpha\| = \|\varphi_\alpha\|$. Будем обозначать $\psi(\varphi'_\alpha) = \psi(\varphi''_\alpha) = \varphi_\alpha$. В сети Γ^v определим функцию f^F , полагая $f^F(x^i, y^j) = \sum_{\alpha \in I} (\varphi'_\alpha(x^i, y^j) + \varphi''_\alpha(x^i, y^j))$.

Лемма 4. 1) f^F — допустимый многополюсный поток в сети Γ^v с множеством источников S и стоков T ; 2) $f^F(x^i, y^j) = f^F(y^{3-j}, x^{3-i})$; 3) мощность $\|f^F\| = \sum_{s' \in S} \text{div}_{f^F}(s')$ потока f^F равна $2\|F\|$.

Доказательство леммы очевидно.

Назовем функцию $g = g(x^i, y^j)$ симметричной, если $g(x^i, y^j) = g(y^{3-j}, x^{3-i})$, $(x^i, y^j) \in E^v$. Пусть f — симметричный поток в сети Γ^v и $\{\varphi_\alpha, \alpha \in I\}$ — некоторое симметричное разложение его на потоковые нити*, т. е. такое разложение, в котором вместе с каждой нитью φ

* Такое разложение можно строить и как обычное разложение потока в сети с дополнительным правилом: «отслюив» некоторую нить, надо «отслоить» и симметричную ей.

присутствует симметричная ей нить $\varphi' = \chi(\varphi)$: $\xi(\varphi') = \chi(\xi(\varphi))$, $\|\varphi\| = \|\varphi'\|$. Поток f с фиксированным симметричным разложением сопоставим мультипоток $F_{\{\varphi\}}^f$ в сети \tilde{G}_v , «составленный» из нитей $\psi(\varphi_\alpha)$, $\alpha \in I$.

Лемма 5. 1) $F_{\{\varphi\}}^f$ — допустимый мультипоток в сети \tilde{G}_v , текущий по геодезическим; 2) мощность $\|F_{\{\varphi\}}^f\|$ мультипотока $F_{\{\varphi\}}^f$ равна $1/2 \cdot \|f\|$; 3) поток $f_{\{\varphi\}}^f$ совпадает с f ; 4) если f — (полу-)целочисленный симметричный поток в сети Γ^v , то существует симметричное (полу-)целочисленное разложение его на нити $\{\varphi_\alpha, \alpha \in I\}$ и мультипоток $F_{\{\varphi\}}^f$ — (полу-)целочисленный.

Доказательство леммы очевидно.

Ввиду того, что у симметричного потока f существуют, вообще говоря, различные симметричные разложения $\{\{\varphi_\alpha\}\}$, то ему соответствует семейство мультипоток $\{F_{\{\varphi_\alpha\}}^f\}$. С точки зрения нашей задачи все эти мультипоток равноправны и мы можем выбирать из них любой.

§ 2. Описание алгоритма решения задачи $\langle a, K_p | c \rangle$

2.1. Алгоритм $\mathcal{A} \langle K_p, \text{Cost} \rangle$ решения задач $\langle a, K_p | c \rangle$ состоит из последовательности однотипных итераций. Алгоритм будет описан для случая строго положительной функции $a = a[x, y]$, $[x, y] \in E$. В конце статьи указаны необходимые преобразования задачи, которые дают возможность обобщить алгоритм на произвольные сети.

Пусть $i-1$ итераций уже проведено. К началу i -й итерации оказываются построенными следующие объекты:

1°. Функция $\gamma = \gamma[x, y] \geq 0$, $[x, y] \in E$.

2°. Сети G_v , G , и Γ^v , где $v = a + \gamma$.

3°. Поток f в сети Γ^v (не обязательно симметричный). Этот поток имеет множество источников S и стоков T .

Функция γ и поток f подчиняются следующим условиям (соотношения дополняющей нежесткости для двойственных объектов γ и f , заданные в комбинаторном виде):

А. Если $\gamma[x, y] > 0$, то $[x, y] \in E_v$.

В. Если $\neg \gamma(x^i, y^i) \Gamma > 0$ (где $(x^i, y^i) \in E^v$), то $f(x^i, y^i) = c(x^i, y^i)$ (здесь $\neg \gamma(x^i, y^i) \Gamma \equiv \gamma(x^i, y^i) - (a, 0)$).

Перед началом 1-й итерации полагаем $\gamma \equiv 0$ и $f \equiv 0$; условия А и В, очевидно, выполняются.

От итерации к итерации величина m , равная минимальному расстоянию $\rho_v[s, t]$, $s, t \in P$, определяемому текущей функцией $v = a + \gamma$, будет увеличиваться. Как только она станет равной M , задача будет решена (выполнение условий А и В для функции γ и потока $\tilde{f} = 1/2(f + \chi(f))$ повлечет за собой выполнение соотношений (2) и (3) для функции γ и мультипотока \tilde{F}^f).

Выделим в сети Γ^v подсеть $\Gamma_0^v = (V^v, E_0^v)$, состоящую из всех вершин V^v и допустимых дуг $(x^i, y^i) \in E^v$, таких, для которых $\neg \gamma(x^i, y^i) \Gamma = 0$. Из определения сети Γ_0^v и условия В следует

Утверждение 1. а) Сети Γ_0^v и $\Gamma^v \setminus \Gamma_0^v = (V^v, E^v \setminus E_0^v)$ — симмет-

ричные; б) Каждая дуга сети $\Gamma \setminus \Gamma_0^v$ насыщена потоком f ; в) Любой центр $H(x)$ сети Γ^v целиком принадлежит подсети Γ_0^v .

Перейдем к описанию i -й итерации. Итерация состоит из двух частей: 1) перестройка потока f в f' в сети Γ^v ; 2) переход к новой функции γ' и построение сетей $G_{v'}$, G_v и $\Gamma^{v'}$, где $v' = a + \gamma'$.

2.2. Перестройка потока f . Условия A и B выполняются на протяжении всего алгоритма, поэтому поток f перестраивается только на подсети Γ_0^v . Если $H = (V(H), E(H))$ — подграф графа Γ^v и $h = h(x^i, y^j)$ — некоторая функция, область определения которой включает $E(H)$, то введем величину

$$\operatorname{div}_{h,H}(x^i) \equiv \sum_{(x^i, y^j) \in E(H)} h(x^i, y^j) - \sum_{(y^j, x^i) \in E(H)} h(y^j, x^i).$$

Функцию $g = g(x^i, y^j)$, $(x^i, y^j) \in E_0^v$ назовем *потокopodobной* функции $f|_{E_0^v}$, если для любой вершины $x^i \in V^v \setminus \{S \cap T\}$ выполняется равенство: $\operatorname{div}_{g, \Gamma_0^v}(x^i) = \operatorname{div}_{f, \Gamma_0^v}(x^i)$. Величину $\|g\|_{\Gamma_0^v}$, равную $\sum_{s^i \in S} s \operatorname{div}_{g, \Gamma_0^v}(s^i)$, назовем *мощностью* функции g на подсети Γ_0^v . Очевидна следующая лемма.

Лемма 6. Пусть функция $g(x^i, y^j)$, $(x^i, y^j) \in E_0^v$ потокopodobна функции $f|_{\Gamma_0^v}$. Тогда: а) функция f' , равная f на подсети $\Gamma^v \setminus \Gamma_0^v$ и g на подсети Γ_0^v (т. е. $f' = f|_{\Gamma^v \setminus \Gamma_0^v} \cup g$), является потоком в сети Γ^v ; б) $\|f'\| = \|f\|_{\Gamma^v \setminus \Gamma_0^v} + \|g\|_{\Gamma_0^v}$.

Первая часть итерации состоит в нахождении в сети Γ_0^v функции g , потокopodobной $f|_{\Gamma_0^v}$ и имеющей максимальную мощность. Для этого применим стандартный прием перехода к «беспотоковой» сети [1, с. 14]. А именно, пусть $\Gamma_{0,f}^v = (V^v, E_{0,f}^v)$ — сеть с множеством вершин V^v и множеством дуг $E_{0,f}^v$, определенным следующим образом: если (x^i, y^j) — дуга в Γ_0^v , то в $E_{0,f}^v$ имеется пара дуг — дуга (x^i, y^j) с пропускной способностью $c_f(x^i, y^j) = c(x^i, y^j) - f(x^i, y^j)$ и дуга (y^j, x^i) с пропускной способностью $c_f(y^j, x^i) = f(x^i, y^j)$. Пусть $h(u)$, $u \in E_{0,f}^v$ — некоторый поток в сети $\Gamma_{0,f}^v$; определим функцию $f \oplus h$ на множестве E_0^v : $(f \oplus h)(x^i, y^j) = f(x^i, y^j) + h(x^i, y^j) - h(y^j, x^i)$. Аналогично доказываемому в [1, с. 14] имеем:

4°. Функция $f \oplus h$ допустима и потокopodobна $f|_{\Gamma_0^v}$.

5°. $\|f \oplus h\| = \|f\|_{\Gamma_0^v} + \|h\|$.

6°. Поток h максимален тогда и только тогда, когда в сети Γ_0^v с функцией $f \oplus h$ отсутствуют активные пути из S в T^* .

Итак, на первой части итерации: 1) выделяется подсеть Γ_0^v и строится сеть $\Gamma_{0,f}^v$; 2) в сети $\Gamma_{0,f}^v$ находится максимальный поток h ; 3) определяются функция $g = f \oplus h$ в сети Γ_0^v и функция $f' = f|_{\Gamma^v \setminus \Gamma_0^v} \cup g$ в сети Γ^v . На основании леммы 6 и утверждений 4°, 5° функция f' —

*Простая ориентированная цепь $L(s, x) = (s = x_0^i, x_1^i, \dots, x_k^i = x)$, где $x_j^i \in V^v$, $j \in \overline{0, k}$ и $s \in S$, называется *активным* путем в сети Γ^v с функцией \tilde{f} , определенной на E_0^v , если $c(x_j^i, x_{j-1}^i) - \tilde{f}(x_j^i, x_{j-1}^i) + \tilde{f}(x_{j-1}^i, x_j^i) > 0$, $\forall j \in \overline{1, k}$ (в случае, если $(y^\alpha, z^\beta) \in E_0^v$, в этом неравенстве полагается $c(y^\alpha, z^\beta) = \tilde{f}(y^\alpha, z^\beta) = 0$).

(допустимый) поток и его мощность $\|f'\|$ равна

$$\|f\|_{\Gamma^v \setminus \Gamma_0^v} + \|g\|_{\Gamma_0^v} = \|f\|_{\Gamma^v \setminus \Gamma_0^v} + \|f\|_{\Gamma_0^v} + \|h\| = \|f\| + \|h\|.$$

В результате нахождения максимального потока h в сети Γ_0^v вы-
явится разрез $R = (X, Y)$, где $X = \{x\}$ — множество вершин в Γ_0^v , до-
стижимых активными путями $L(s, x)$ из множества $S \ni s$, и $Y = V^v \setminus X$.
Для любой прямой дуги разреза $(x^i, y^j) \in E_0^v$ (т. е. такой, что $x^i \in X$,
 $y^j \in Y$) выполняется: $g(x^i, y^j) = c(x^i, y^j)$, а для любой обратной дуги
 $(x^i, y^j) \in E_0^v$ ($x^i \in Y$, $y^j \in X$) — $g(x^i, y^j) = 0$. Построим разрез $\chi(R) = (\chi(Y),$
 $\chi(X))$, симметричный $R = (X, Y)$

Лемма 7. а) Если (x^i, y^j) — прямая дуга разреза $\chi(R)$, то
 $g(x^i, y^j) = c(x^i, y^j)$, а если обратная, то $g(x^i, y^j) = 0$; б) $X \cap \chi(X) = \emptyset$.

Доказательство. Для произвольного подграфа $H = (V(H),$
 $E(H))$ графа Γ^v , произвольного разреза $R = (Z, \bar{Z})$, $Z \subset V^v$, $\bar{Z} = V^v \setminus Z$
и произвольной функции $\hat{f}(x^i, y^j)$, $(x^i, y^j) \in \hat{E} \supseteq E(H)$ положим:

$$1) c_H(R) = \sum_{(x^i, y^j) \in E(H), x^i \in Z, y^j \in \bar{Z}} c(x^i, y^j);$$

$$2) \operatorname{div}_{\hat{f}, H}(R) = \sum_{(x^i, y^j) \in E(H), x^i \in Z, y^j \in \bar{Z}} \hat{f}(x^i, y^j) - \\ - \sum_{(x^i, y^j) \in E(H), x^i \in \bar{Z}, y^j \in Z} \hat{f}(x^i, y^j).$$

Поскольку сеть Γ_0^v — симметричная, то (x^i, y^j) — прямая (обратная)
дуга разреза R тогда и только тогда, когда (y^{3-j}, x^{3-i}) — прямая
(обратная) дуга разреза $\chi(R)$, откуда

$$c_{\Gamma_0^v}(R) = c_{\Gamma_0^v}(\chi(R)). \quad (4)$$

Из теории одного потока следует [1, с. 13], что $\|f\| = \operatorname{div}_{f, \Gamma^v}(R) =$
 $= \operatorname{div}_{f, \Gamma^v}(\chi(R))$. Поскольку $\operatorname{div}_{f, \Gamma^v}(R) = \operatorname{div}_{f, \Gamma_0^v}(R) + \operatorname{div}_{f, \Gamma^v \setminus \Gamma_0^v}(R)$,
 $\operatorname{div}_{f, \Gamma^v}(\chi(R)) = \operatorname{div}_{f, \Gamma_0^v}(\chi(R)) + \operatorname{div}_{f, \Gamma^v \setminus \Gamma_0^v}(\chi(R))$ и функция f насыщает
все дуги сети $\Gamma^v \setminus \Gamma_0^v$ (откуда $\operatorname{div}_{f, \Gamma^v \setminus \Gamma_0^v}(R) = \operatorname{div}_{f, \Gamma^v \setminus \Gamma_0^v}(\chi(R))$), получаем:

$$\operatorname{div}_{f, \Gamma_0^v}(R) = \operatorname{div}_{f, \Gamma_0^v}(\chi(R)). \quad (5)$$

Отсюда вытекает, что $\operatorname{div}_{g, \Gamma_0^v}(\chi(R)) = \operatorname{div}_{f, \Gamma_0^v}(\chi(R)) + \operatorname{div}_{h, \Gamma_0^v, f}(\chi(R)) =$
 $= \operatorname{div}_{f, \Gamma_0^v}(R) + \operatorname{div}_{h, \Gamma_0^v, f}(R) = \operatorname{div}_{g, \Gamma_0^v}(R)$, т. е.

$$\operatorname{div}_{g, \Gamma_0^v}(R) = \operatorname{div}_{g, \Gamma_0^v}(\chi(R)). \quad (6)$$

Как отмечалось выше, в сети Γ_0^v прямые дуги разреза R «насыще-
ны функцией» g , а в обратных она равна 0, следовательно, $c_{\Gamma_0^v}(R) =$
 $= \|g\| = \operatorname{div}_{g, \Gamma_0^v}(R)$, откуда ввиду (4) и (6) получаем

$$\operatorname{div}_{g, \Gamma_0^v}(\chi(R)) = c_{\Gamma_0^v}(\chi(R)),$$

что может быть только в случае $g(x^i, y^j) = c(x^i, y^j)$ для прямых дуг
 (x^i, y^j) разреза $\chi(R)$ и $g(x^i, y^j) = 0$ — для обратных. Утверждение „а“ леммы
доказано. Докажем утверждение „б“. Пусть $X \cap \chi(X) \neq \emptyset$, откуда
 $Z \equiv X \cap \chi(Y) \subset X$ (вложение строгое). Из доказанного следует: любая
прямая дуга разреза (Z, \bar{Z}) , где $\bar{Z} = V^v \setminus Z$, в сети Γ_0^v насыщена функ-

цией g , а на любой обратной — функция равна 0. Это противоречит тому, что все множество X достижимо из S активными путями. ■

На основании леммы 7 множество V^v можно разбить на 3 непересекающихся подмножества: X , $\chi(X)$ и $W \equiv V^v \setminus \{X \cup \chi(X)\}$. Очевидно, что если $x^i \in W$, то $\chi(x^i) = x^{3-i} \in W$.

Введем следующую классификацию дуг сети Γ^v . Дугу $(x^i, y^j) \in E^v$ будем называть *AB-дугой*, где A и B — элементы множества символов $\{S, T, W\}$ и выбираются по следующему правилу: $A=S$, если $x^i \in X$; $A=T$, если $x^i \in \chi(X)$; $A=W$, если $x^i \in W$; аналогично для B , определяемому по y^j . Так, например, если $x^i \in \chi(X)$, $y^j \in \chi(X)$, то (x^i, y^j) считается *ТТ-дугой*, а если $x^i \in W$, $y^j \in X$, то *WS-дугой*.

Исследуем расположение подграфов-центров относительно разрезов R и $\chi(R)$. Центр $H(x) = (V(x), E(x)) \subset \Gamma^v$ назовем *нерассекаемым*, если $V(x) \subseteq W$ и *рассекаемым* — в противном случае. Пусть центр $H(x)$ рассекаемый и пусть $X(x^1) \subseteq V(x)$ (аналогично $X(x^2) \subseteq V(x)$) — множество вершин вида $x_s^1, s \in P(x)$, (соответственно x_s^2) принадлежащих X .

Случай А. Множество $X(x^1)$ пусто. Тогда $X \cap V(x) = X(x^2)$ (рис. 2). Из построения центра следует, что любая дуга сети Γ^v , входя-

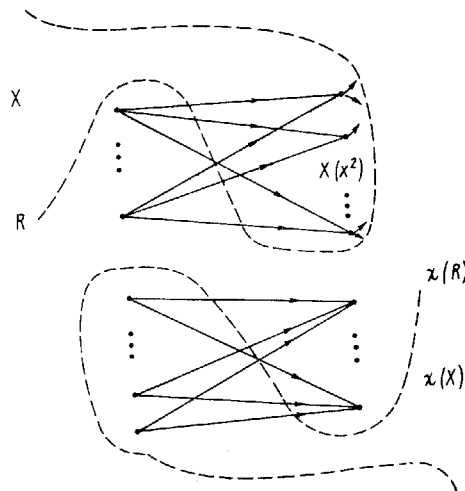


Рис. 2

щая в вершину вида x_s^2 , может быть только дугой самого центра, и поэтому все такие дуги принадлежат Γ_0^v и поток f' на них — суть g . Для любого $x_s^2 \in X(x^2)$ из того, что $x_s^1 \notin X$, $\forall s^1 \in P(x)$, следует $f^1(x_s^1, x_s^2) = g(x_s^1, x_s^2) = 0$, $\forall s^1 \in P(x)$, а это означает, что и на дугах, исходящих из вершин $x_s^2 \in X(x^2)$, поток f' равен нулю. Но тогда вершины $x_s^2 \in X(x^2)$ не могут быть достижимы из S активными путями в сети Γ_0^v . Случай А невозможен.

Случай В. $X(x^1) \neq \emptyset$. Пусть $x_s^1 \in X(x^1)$. Поскольку для любого $x_s^2, s^1 \in P(x) \setminus \{s\}$ имеется дуга $(x_s^1, x_s^2) \in E(x)$ и $c(x_s^1, x_s^2) = \infty$, то $x_s^2 \in X(x^2)$, $\forall s^1 \in P(x) \setminus \{s\}$. Но из того, что $\chi(x_s^1) \in \chi(X)$ и $\chi(x_s^2) \in \chi(X)$, $\forall s^1 \in P(x) \setminus \{s\}$, следует, что $X(x^1) = \{x_s^1\}$ и $X(x^2) = \{x_s^2, x^1 \in P(x) \setminus \{s\}\}$.

(рис. 3). Отсюда, в частности, следует, что $f'(x_s^1, x_s^2) = g(x_s^1, x_s^2) = 0$ при $s' \neq s, s'' \neq s$. Таким образом, справедлива следующая лемма.

Лемма 8. Пусть $H(x) = (V(x), E(x))$ — рассекаемый центр

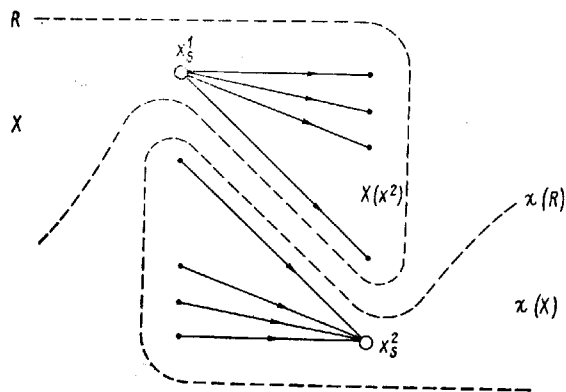


Рис. 3

и $X(x^1) = \{x_s^1 \in V(x) \mid x_s^1 \in X\}$, $X(x^2) = \{x_s^2 \in V(x) \mid x_s^2 \in X\}$. Тогда: а) множество $X(x^1)$ состоит из единственной вершины x_s^1 , а множество $X(x^2)$ равно $\{x_s^2; s \in P(x) \setminus \{s\}\}$; б) поток f' отличен от нуля только быть может на дугах вида (x_s^1, x_s^2) и $(x_s^1, x_s^2), s \in P(x) \setminus \{s\}$. ■

2.3. Вторая часть итерации. Пусть $\hat{\Gamma}^v = (\hat{V}^v, \hat{E}^v)$ — сеть, состоящая из S, T и из всех тех вершин и дуг сети Γ^v , которые лежат на S, T -путях сети Γ^v , не содержащих WS -, TW - и TS -дуг сети Γ_0^v . Сеть $\hat{\Gamma}^v$ можно получить из Γ^v при помощи следующих двух процедур.

1) Удаление из сети Γ^v всех WS -, TW - и TS -дуг сети Γ_0^v . Заметим, что для таких дуг (x^i, y^j) выполняется

$$f'(x^i, y^j) = 0, \quad \forall \gamma(x^i, y^j) \Gamma = 0.$$

2) Удаление из полученной сети всех вершин и дуг, не принадлежащих ST -путям. Поскольку граф Γ^v — ациклический, то эта процедура заключается в последовательном удалении тупиковых и антитупиковых вершин (из $V^v \setminus \{S \cup T\}$) и инцидентных им дуг. Полученная сеть и будет $\hat{\Gamma}^v$. Пусть для дуги $(x^i, y^j) \in E^v$ $f'(x^i, y^j) > 0$. Тогда дуга (x^i, y^j) принадлежит некоторой потоковой нити из S в T и, следовательно, $(x^i, y^j) \in \hat{E}^v$. Таким образом, поток f' целиком сосредоточен в подсети $\hat{\Gamma}^v$. Из определения сетей Γ_0^v и $\hat{\Gamma}^v$ следует также, что для любой WS -, TW - или TS -дуги $(x^i, y^j) \in \hat{E}^v$ выполняется $f'(x^i, y^j) = c(x^i, y^j), \quad \forall \gamma(x^i, y^j) \Gamma > 0$.

Лемма 9. 1) $X \subset \hat{V}^v$; 2) на подмножестве вершин X ($X(X)$) сети Γ^v и $\hat{\Gamma}^v$ совпадают (т. е. $\langle X \rangle_{\Gamma^v} = \langle X \rangle_{\hat{\Gamma}^v}$).

Доказательство. Фактически требуется доказать, что для любой дуги $(x^i, y^j) \in E^v$, такой, что $x^i, y^j \in X$, существует ST -путь, ее содержащий, не имеющий WS -, TW - и TS -дуг с нулевым потоком f' . Покажем сначала, что для любой вершины $x^i \in X$ есть (ориентированный) путь такого рода, начинающийся в S и оканчивающийся в x^i . Поскольку $x^i \in X$, то в Γ_0^v существует активный путь $\xi_{(s^1, x^i)}, s^1 \in S$.

* $\langle Y \rangle_H$ означает подграф графа H , порожденный подмножеством его вершин Y .

Пусть (z^l, w^k) — последняя обратная дуга в $\xi_{(s^l, x^l)}$. Поскольку $f'(z^l, w^k) > 0$, то существует потоковая нить, проходящая через z^l . Искомый путь получается составлением носителя этой нити от S до z^l и участка пути $\xi_{(s^l, x^l)}$ от z^l до x^l . Докажем теперь, что для любой вершины $y^j \in X$ существует путь, не содержащий WS -, TW - и TS -дуг с нулевым потоком, идущий из y^j в T . Выберем некоторый путь $\xi_{(y^j, t^2)}$, $t^2 \in T$, в сети Γ^v и пусть z^l — последняя вершина в нем, принадлежащая X и (z^l, w^k) — очередная дуга. Тогда (z^l, w^k) — это SW - или ST -дуга, поэтому $f'(z^l, w^k) = c(z^l, w^k) > 0$ и искомый путь получается путем составления участка пути $\xi_{(y^j, t^2)}$ от y^j до w^k и носителя некоторой потоковой нити от w^k до T . ■

Пусть дуга $(x^i, y^j) \in \hat{E}^v$ не является дугой центра, тогда $[x, y] = \chi \circ \psi(x^i, y^j)$ — ребро в G . Ребро $[x, y]$ назовем: а) R^+ -ребром (R^{++} -ребром), если (x^i, y^j) — SW - или WT -дуга (соответственно, ST -дуга) и б) R^- -ребром (R^{--} -ребром), если (x^i, y^j) — WS - или TW -дуга (соответственно, TS -дуга). Легко проверить, что определение корректно, т. е. что дуги (x^i, y^j) и (y^{3-j}, x^{3-i}) одинаково классифицируют ребро $[x, y]$.

Из сказанного выше следует, что для R^- - и R^{--} -ребер $[x, y]$ $\gamma[x, y] > 0$.

Пусть $\varepsilon_1 = \min\{\gamma[x', x'']; \frac{1}{2}\gamma[y', y'']\}$, где минимум берется по всем R^- -ребрам $[x', x'']$ и всем R^{--} -ребрам $[y', y'']$. Если R^- - и R^{--} -ребер нет, то положим $\varepsilon_1 = \infty$. Пусть ε — неотрицательное число, такое, что $\varepsilon \leq \varepsilon_1$. Определим функцию

$$\gamma_\varepsilon = \gamma_\varepsilon[x, y] = \begin{cases} \gamma[x, y] + \varepsilon, & \text{если } [x, y] \text{ — } R^+ \text{-ребро;} \\ \gamma[x, y] - \varepsilon, & \text{если } [x, y] \text{ — } R^- \text{-ребро;} \\ \gamma[x, y] + 2\varepsilon, & \text{если } [x, y] \text{ — } R^{++} \text{-ребро;} \\ \gamma[x, y] - 2\varepsilon, & \text{если } [x, y] \text{ — } R^{--} \text{-ребро;} \\ \gamma[x, y] & \text{— в остальных случаях.} \end{cases} \quad [x, y] \in E$$

Из определения величины ε_1 следует, что функция γ_ε неотрицательная. Будем обозначать ν_ε функцию $a + \gamma_\varepsilon$.

Рассмотрим множество $\mathcal{L}(\hat{\Gamma}^v)$ ST -путей сети $\hat{\Gamma}^v$. Обозначим $\hat{\mathcal{F}}(G, \nu)$ образ множества $\mathcal{L}(\hat{\Gamma}^v)$ при отображении $\chi \circ \psi$; это множество состоит, вообще говоря, из части P , ν -геодезических сети (G, ν) (см. следствие 2).

Лемма 10. Существует такое $\varepsilon: 0 < \varepsilon \leq \varepsilon_1$ (быть может равно ∞), что при любом $\varepsilon: 0 < \varepsilon < \varepsilon$, $\mathcal{F}(G, \nu_\varepsilon)$ совпадает с $\hat{\mathcal{F}}(G, \nu)$.

Доказательство. Поскольку всех простых цепей в G — конечное число, длина каждой цепи на отрезке $[0, \varepsilon_1]$ — непрерывная функция, и при $\varepsilon = 0$ множество P , ν -геодезических есть $\mathcal{F}(G, \nu)$, то существует $\varepsilon_2: 0 < \varepsilon_2 \leq \varepsilon_1$ (быть может $\varepsilon_2 = \infty$), такое, что при $\varepsilon: 0 < \varepsilon < \varepsilon_2$ в сети (G, ν_ε) не будет P , ν_ε -геодезических, отличных от геодезических из $\mathcal{F}(G, \nu)$ (если $\varepsilon_2 < \varepsilon_1$, то ε_2 определяет «момент» появления новой геодезической), таким образом $\mathcal{F}(G, \nu_\varepsilon) \subseteq \mathcal{F}(G, \nu)$.

Определим вектор-потенциалы $\pi_\varepsilon(x^i)$, $x^i \in V^v$, равные: $\pi(x^i)$, при $x^i \in X$; $\pi(x^i) + \varepsilon$, при $x^i \in W$; $\pi(x^i) + 2\varepsilon$, при $x^i \in \chi(X)$. Из определения функций γ_ε и ν_ε следует, что для любой дуги $(x^i, y^j) \in E^v$, не являющейся WS -, TW - или TS -дугой сети Γ^v , следует (при $0 < \varepsilon \leq \varepsilon_1$)

$$\nu_\varepsilon[x, y] = \gamma \pi_\varepsilon(y^j) - \pi_\varepsilon(x^i) \gamma, \quad (7)$$

а для являющейся таковой

$$v_\varepsilon[x, y] = \gamma[x, y] = \gamma \pi(y^j) - \pi(x^i) \Gamma = \gamma \pi_\varepsilon(y^j) - \pi_\varepsilon(x^i) \Gamma + \left\{ \frac{\varepsilon}{2\varepsilon} \right\}$$

или

$$v_\varepsilon[x, y] > \gamma \pi_\varepsilon(y^j) - \pi_\varepsilon(x^i) \Gamma \quad (8)$$

(для дуг центров $(x_{s^1}^1, x_{s^2}^2)$ мы полагаем $v_\varepsilon[x, x] = 0$). Рассмотрим произвольный ST -путь $\xi_{(s^1, t^2)}$ в Γ^v , и пусть $\tilde{\xi}_{s, t} = \kappa \circ \psi(\xi_{(s^1, t^2)})$. Тогда на основании (7) и (8)

$$\begin{aligned} v_\varepsilon(\tilde{\xi}_{s, t}) &\geq \Sigma_{(x^i, y^j) \in \tilde{\xi}_{(s^1, t^2)}} \gamma \pi_\varepsilon(y^j) - \pi_\varepsilon(x^i) \Gamma = \\ &= \gamma \pi_\varepsilon(t^2) - \pi_\varepsilon(s^1) \Gamma = m + 2\varepsilon. \end{aligned} \quad (9)$$

Если теперь путь $\xi_{(s^1, t^2)}$ целиком лежит в $\hat{\Gamma}^v$, то (9) обращается в равенство $v_\varepsilon(\tilde{\xi}_{s, t}) = m + 2\varepsilon$, если же $\xi_{(s^1, t^2)}$ не принадлежит $\hat{\Gamma}^v$, то в нем найдется дуга (x^i, y^j) , для которой справедливо (8), откуда $v_\varepsilon(\tilde{\xi}_{s, t}) > m + 2\varepsilon$. Итак мы показали, что при $\varepsilon \leq \varepsilon_1$ цепи сети (\hat{G}, v_ε) , совпадающие с элементами из $\hat{\mathcal{F}}(\hat{G}, v)$, имеют длину $m + 2\varepsilon$, а цепи, совпадающие с элементами из $\mathcal{F}(\hat{G}, v) \setminus \hat{\mathcal{F}}(\hat{G}, v)$, имеют длину, большую $m + 2\varepsilon$. Следовательно, $\mathcal{F}(\hat{G}, v_\varepsilon)$ совпадает с $\hat{\mathcal{F}}(\hat{G}, v)$, $0 < \varepsilon < \varepsilon_2 = \bar{\varepsilon}$. ■

2.4. Конструктивное определение $\bar{\varepsilon}$ и проведение второй ч ст и итерации. Величина ε_1 равная $\min\{\gamma[x', x'']; 1/2\gamma[y', y''], \infty\}$, где $[x', x'']$ — R^- -ребро, а $[y', y'']$ — R^- -ребро, вычисляется непосредственно. Опишем алгоритм нахождения ε_2 .

Обозначим $\hat{G}(\hat{V}, \hat{E})$ подграф графа G , состоящий из множества вершин $\hat{V} \equiv \kappa \circ \psi(\hat{V}^v)$ и множества ребер $\hat{E} \equiv \kappa \circ \psi(\hat{E}^v)$. Заметим, что для каждого ребра $[x, y]$ сети $G \setminus \hat{G} = (V, E \setminus \hat{E})$ выполняется $\gamma[x, y] = \gamma_\varepsilon[x, y] = 0$. Будем считать, что в сети $G \setminus \hat{G}$ нет ребер $[x, y]$, таких, что $x \in \hat{V}$, $y \in \hat{V}$. В противном случае каждое такое ребро $[x, y]$ следует превратить в пару ребер $[x, x']$, $[x', y]$, таких, что $c[x, x'] = c[x', y] = c[x, y]$, $a[x, x'] = a[x', y] = 1/2a[x, y]$.* Мы будем рассматривать *текущие потенциалы* $\tilde{\pi}$, представляющие собой линейные функции от ε и 2 -элементы $\mathcal{E} = \{\tilde{\pi}, s\}$, состоящие из некоторого текущего потенциала $\tilde{\pi}$ и некоторого полюса $s \in P$. Каждой вершине $x \in V$ сопоставим строку 2-элементов $st(x) = \{\mathcal{E}_1(x), \mathcal{E}_2(x), \dots, \mathcal{E}_{k(x)}(x)\}$ по следующим правилам:

1. $x \in \hat{V}$. Если x — изолированный полюс в \hat{G} , то $st(x)$ состоит из единственного элемента $\{0, x\}$. Иначе рассмотрим множество $(\kappa \circ \psi)^{-1}(x) \subseteq \hat{V}^v$, состоящее из двух элементов, если вершина x — нецентральная в (\hat{G}, v) и из $2 \cdot |P(x)|$ элементов если центральная. Для каждого элемента \tilde{x}^j этого множества определяем совокупность $P(\tilde{x}^j)$ полюсов, которые соответствуют источникам сети $\hat{\Gamma}^v$, из которых достижима вершина \tilde{x}^j . Тогда элемент \tilde{x}^j порождает в строке $st(x)$ ровно $|P(\tilde{x}^j)|$ 2-элементов вида $\{\tilde{\pi}(\tilde{x}^j), s\}$, $s \in P(\tilde{x}^j)$, где:

* Такое предположение вводится только для удобства описания способа нахождения ε_2 . В действительности можно обойтись без временного вставления новых вершин, повышающего размерность задачи.

$$\hat{\pi}(\tilde{x}^j) = \begin{cases} \neg \pi(\tilde{x}^j) | \neg, & \text{если } x^j \in X \\ \neg \pi(\tilde{x}^j) | \neg + \varepsilon, & \text{если } x^j \in W \\ \neg \pi(\tilde{x}^j) | \neg + 2\varepsilon, & \text{если } x^j \in \chi(X). \end{cases}$$

После порождения 2-элементов от всех вершин в $(\alpha \circ \psi)^{-1}(X)$ повторяющиеся 2-элементы в $\text{st}(x)$ можно удалить (повторяющиеся элементы возникают, если x — центр в (G, ν)). Из доказательства леммы 10 следует, что если в $\text{st}(x)$ есть элемент $\{\hat{\pi}, s\}$, то при $\varepsilon \leq \varepsilon$ вершина x будет находиться в сети (G, ν_ε) на расстоянии $\hat{\pi}(\varepsilon)$ от полюса s .

2. $x \in V \setminus \hat{V}$. Рассмотрим сеть $G \setminus \hat{G} = (V, E \setminus \hat{E})$ и определим расстояния $\rho_\nu(x, y)$ от вершины x до каждой вершины $y \in \hat{V}$. Строка $\text{st}(x)$ получается соединением строк $\text{st}(y)$ всех таких элементов y , что $\rho_\nu(x, y) < \infty$, и одновременным пересчетом текущих потенциалов: если $\text{st}(y)$ содержит 2-элемент $\{\hat{\pi}(y), s\}$, то в строке $\text{st}(x)$ порождается 2-элемент $\{\hat{\pi}(y) + \rho_\nu(x, y), s\}$.

Опишем теперь правило нахождения ε_2 . Пусть $\text{st}(x)$ — некоторая строка. Для каждой пары *разнополюсных* 2-элементов $\mathcal{E}_1(x) = \{\hat{\pi}_i, s_i\}$, $\mathcal{E}_2(x) = \{\hat{\pi}_j, s_j\}$ этой строки (т. е. таких, что $s_i \neq s_j$) рассмотрим уравнение $\hat{\pi}_i(\varepsilon) + \hat{\pi}_j(\varepsilon) = m + 2\varepsilon$. Если решение этого уравнения единственно и положительно, то положим $\varepsilon_{ij}(x)$ равным этому решению, в противном случае положим $\varepsilon_{ij}(x) = \infty$. Определим затем $\varepsilon(x)$, равное минимуму $\varepsilon_{ij}(x)$ по всем разнополюсным элементам \mathcal{E}_i и \mathcal{E}_j ее строки, и, наконец, определим $\varepsilon'_2 \equiv \min_{x \in V} \varepsilon(x)$.

Лемма 11. Величины $\varepsilon \equiv \min\{\varepsilon_1, \varepsilon_2\}$ и $\varepsilon' \equiv \{\varepsilon_1, \varepsilon'_2\}$ равны.

Доказательство. Пусть ε_2 конечно и $\varepsilon_2 \leq \varepsilon_1$. Покажем, что $\varepsilon'_2 \leq \varepsilon_2$. Согласно лемме 10 при $0 < \varepsilon < \varepsilon_2$ мы имеем $\mathcal{F}(G, \varepsilon_2) = \mathcal{F}(G, \nu) = \mathcal{F}(\hat{G}, \nu_\varepsilon)$, а при $\varepsilon = \varepsilon_2$ имеем $\mathcal{F}(G, \nu_\varepsilon) \supset \mathcal{F}(\hat{G}, \nu_\varepsilon)$. Пусть $\xi_{s,t} \in \mathcal{F}(\hat{G}, \nu_\varepsilon) \setminus \mathcal{F}(G, \nu_\varepsilon)$, $0 < \varepsilon < \varepsilon_2$, т. е. $\xi_{s,t}$ — цепь, становящаяся P, ν_ε -геодезической при $\varepsilon = \varepsilon_2$. Рассмотрим два случая.

1) Цепь $\xi_{s,t}$ целиком лежит в \hat{G} . Используя лемму 2 можно доказать, что в $\xi_{s,t}$ найдутся два идущих подряд ребра $[y, x]$ и $[x, z]$, не принадлежащих никакой P, ν_ε -геодезической ($0 < \varepsilon < \varepsilon_2$). Пусть $[y, x] \in \xi_{s',t'}$, $[x, z] \in \xi_{s'',t''}$, где $\xi_{s',t'} \in \mathcal{F}(\hat{G}, \nu_\varepsilon)$, $\xi_{s'',t''} \in \mathcal{F}(\hat{G}, \nu_\varepsilon)$, $0 < \varepsilon < \varepsilon_2$ и пусть для определенности $\xi_{s',t'} = \langle s', y, x, t' \rangle \xi'$, $\xi_{s'',t''} = \langle s'', x, z, t'' \rangle \xi''$ (рис. 4). Тогда, применяя лемму 2 к P, ν_ε -геодезическим $\xi_{s',t'}$ и $\xi_{s,t}$ с общим ребром $[x, y]$, получаем P, ν_ε -геодезическую $\tilde{\xi}_{s',t} \equiv \xi_{s',x} \cdot \xi_{x,t}$ и, далее, применяя лемму 2 к P, ν_ε -геодезическим $\tilde{\xi}_{s',x}$ и $\xi_{s'',t''}$, получаем P, ν_ε -геодезическую $\tilde{\tilde{\xi}}_{s',t''} \equiv \tilde{\xi}_{s',x} \cdot \xi_{x,t''}$, т. е. мы получили P, ν_ε -геодезическую (не являющуюся P, ν_ε -геодезической при $0 < \varepsilon < \varepsilon_2$), составленную из участков двух P, ν_ε -геодезических $\xi_{s',t'}$ от s' до x и $\xi_{s'',t''}$ от x до t'' . Следовательно, в строке $\text{st}(x)$ найдутся 2-элементы $\{\hat{\pi}_i, s'\}$ и $\{\hat{\pi}_j, t''\}$ и соответствующее уравнение $\hat{\pi}_i(\varepsilon) + \hat{\pi}_j(\varepsilon) = m + 2\varepsilon$ имеет решение $\varepsilon = \varepsilon_2$. Таким образом $\varepsilon'_2 \leq \varepsilon_2$.

2) $\xi_{s,t}$ не принадлежит \hat{G} . Тогда в $\xi_{s,t}$ найдется вершина $x \in V \setminus \hat{V}$. Пусть y и z — ближайшие к x «слева» и «справа» вершины цепи $\xi_{s,t}$, принадлежащие \hat{V} . Если y — не полюс, то возьмем произвольную P, ν_ε -геодезическую $\xi'_{s',t'}$ ($0 < \varepsilon < \varepsilon_2$), проходящую через y .

Легко показать, что из участка P, ν_{ε_2} -геодезической $\xi_{s,t}$ от y до t и одного из двух участков цепи $\xi'_{s',t'}$ (от s' до y или от y до t') можно составить P, ν_{ε_2} -геодезическую (пусть это будет $\tilde{\xi}_{s',t}$). Про-

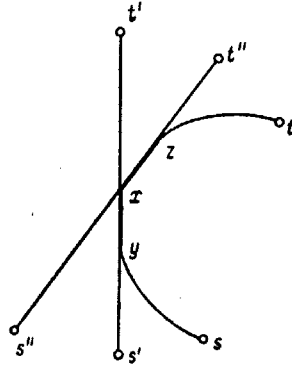


Рис. 4

делаем аналогичное для вершины z , в результате получим P, ν_{ε_2} -геодезическую (скажем, $\tilde{\xi}_{s',t''}$), содержащую участки P, ν -геодезических от s' до y и от z до t'' . Следовательно, в строке $st(x)$ имеются 2-элементы $\{\hat{\pi}_i, s'\}$ и $\{\hat{\pi}_j, t''\}$, образовавшиеся из 2-элементов $\{\hat{\pi}_i(y), s'\}$ и $\{\hat{\pi}_j(z), t''\}$ прибавлением, соответственно, $\rho_\nu[y, x]$ и $\rho_\nu[z, x]$; уравнение $\hat{\pi}_i(\varepsilon) + \hat{\pi}_j(\varepsilon) = m + 2\varepsilon$ имеет единственное решение $\varepsilon = \varepsilon_2$, откуда $\varepsilon'_2 \leq \varepsilon_2$.

Покажем теперь, что $\varepsilon'_2 \geq \varepsilon_2$ (считаем, что $\varepsilon'_2 < \varepsilon_1$). Легко проверить, что каждый 2-элемент $\{\hat{\pi}, s\}$ строки $st(x)$ задает оценку $\rho_{\nu_\varepsilon}[s, x] \leq \pi(\varepsilon)$ при $0 \leq \varepsilon \leq \varepsilon_1$. Пусть теперь ε'_2 определяется из решения уравнения $\hat{\pi}_i(\varepsilon) + \hat{\pi}_j(\varepsilon) = m + 2\varepsilon$ для разнополюсных 2-элементов $\{\hat{\pi}_i, s\}$ и $\{\hat{\pi}_j, t\}$ строки $st(x)$. Поскольку при $\varepsilon < \varepsilon'_2$ справедливо $\hat{\pi}_i(\varepsilon) + \hat{\pi}_j(\varepsilon) > m + 2\varepsilon$, то, учитывая линейность уравнения, при $\varepsilon > \varepsilon'_2$ имеем

$$\rho_{\nu_\varepsilon}[s, t] \leq \rho_{\nu_\varepsilon}[s, x] + \rho_{\nu_\varepsilon}[x, t] \leq \hat{\pi}_i(\varepsilon) + \hat{\pi}_j(\varepsilon) < m + 2\varepsilon.$$

Но поскольку $\varepsilon'_2 < \varepsilon_1$, то, согласно доказательству леммы 10, причина возникновения неравенства $\rho_{\nu_\varepsilon}[s, t] < m + 2\varepsilon$ при $\varepsilon > \varepsilon'_2$ заключается в том, что появилась новая P, ν_ε -геодезическая, откуда $\varepsilon_2 \leq \varepsilon'_2$. ■

Таким образом, определение числа ε_2 состоит в построении множеств $st(x)$, $\forall x \in V$ (каждое множество $st(x)$ содержит не более $|P| \cdot |\hat{V}|$) 2-элементов и в решении соответствующих линейных уравнений, откуда следует, что нахождение числа ε — эффективная* процедура.

Пусть $\bar{\varepsilon} < \infty$. Определив функции $\gamma' = \gamma'_\varepsilon$ и $\nu' = \gamma' + a$, строим, исходя из сети (G, ν') , сети $G_{\nu'}$, $\bar{G}_{\nu'}$ и $\Gamma_{\nu'}$. Сеть $G_{\nu'}$ можно получить, определяя для каждого полюса $s \in P$ граф G_s кратчайших путей, соединяющих s с остальными вершинами, при помощи модификации какого-нибудь из алгоритмов нахождения дерева кратчайших путей (например,

* Т. е. имеющая полиномиальную от $|V|$ верхнюю оценку числа действий.

[29, 9]). Далее G_s последовательно «очищается» от вершин и дуг, лежащих на путях длины $m + 2\bar{\varepsilon}$ из s в остальные полюса; объединяя такие «очищенные» графы G_s и получим G_v . Можно предложить и другую, более экономную, процедуру построения G_v . Построение сети \tilde{G}_v из G_v и сети $\Gamma^{v'}$ из \tilde{G}_v затруднений не вызывает. Обозначим $\kappa': \tilde{G}_v \rightarrow G_v \subseteq G$, $\psi': \Gamma^{v'} \rightarrow \tilde{G}_v$ и $\chi': \Gamma^{v'} \rightarrow \Gamma^v$ соответствующие отображения (аналогичные κ , ψ и χ).

Ребру $[x, y] \in E$ соответствуют в сети Γ^v две дуги (x^i, y^j) и (y^{3-i}, x^{3-i}) , а в сети $\Gamma^{v'} - (x^{i'}, y^{j'})$ и $(y^{3-i'}, x^{3-i'})$, поэтому можно говорить о взаимнооднозначном соответствии β между дугами сетей Γ^v и $\Gamma^{v'}$, не являющихся дугами центров (дуга (x^i, y^j) переходит в $(x^{i'}, y^{j'})$, а дуга $(y^{3-i}, x^{3-i}) - (y^{3-i'}, x^{3-i'})$). Покажем теперь, как «перенести» поток f' из сети Γ^v в сеть $\Gamma^{v'}$. Сначала определим поток f' на дугах сети $\Gamma^{v'}$, не являющихся дугами центров, положив $f'(x^{i'}, y^{j'}) = f'(x^i, y^j)$, где $(x^{i'}, y^{j'}) = \beta(x^i, y^j)$, а затем доопределим функцию f' до потока на дугах центров. Последнее всегда можно сделать (быть может, неоднозначно). Ход доказательства следующий: поток f' в сети $\tilde{\Gamma}^v$ «течет по путям» из $\mathcal{L}(\tilde{\Gamma}^v)$; поскольку $\kappa \circ \psi(\mathcal{L}(\tilde{\Gamma}^v)) = \mathcal{F}(\tilde{G}, v_\varepsilon) \subseteq \mathcal{F}(G, v')$, $\varepsilon < \bar{\varepsilon}$, и $\kappa' \circ \psi'(\mathcal{L}(\Gamma^{v'})) = \mathcal{F}(G, v')$, то можно говорить о «вложении» множества путей $\mathcal{L}(\tilde{\Gamma}^v)$ в множество путей $\mathcal{L}(\Gamma^{v'})$, что и доказывает возможность доопределения f' в сети $\Gamma^{v'}$ по соответствующим путям. Практически доопределение функции f' в дугах центров осуществляется тривиально.

Поскольку неравенство $\gamma'[x, y] > 0$ возможно только при $[x, y] \in \tilde{E}$ и $\tilde{E} \subseteq E_v$, то условие А выполняется. Справедливость условия В следует из того, что функция $\gamma[x, y]$ изменялась только для тех ребер $[x, y]$, для которых потоком f' заполнены дуги из $(\kappa \circ \psi)^{-1}[x, y]$, а значит и дуги из $(\kappa' \circ \psi')^{-1}[x, y]$.

Таким образом, в случае $\bar{\varepsilon} < \infty$, мы определили исходные объекты v' , $G_{v'}$, $\tilde{G}_v, \Gamma^{v'}$ и $f'(i+1)$ -й итерации алгоритма $\mathfrak{A}(K_p, \text{cost})$.

2.5. Сходимость и оценка алгоритма. Определим $\tilde{f} \equiv \equiv 1/2(f' + \chi(f'))$ — поток, полученный симметризацией потока f' .

Лемма 12. Если на очередной (i -й) итерации оказалось $\bar{\varepsilon} = \infty$, то поток $F^{\tilde{f}}$ является решением задачи $\langle a, K_p | c \rangle$.

Доказательство. Выберем такое $\bar{\varepsilon}$, что $M = m = 2\bar{\varepsilon} \geq M_0$ и рассмотрим сеть (G, v_ε) . Поскольку $\varepsilon_1 = \infty$, то функция γ_ε неотрицательна, а ввиду $\varepsilon_2 = \infty$ кратчайшее расстояние ρ_{v_ε} между полюсами равно $m + 2\bar{\varepsilon}$, т. е. $a + \gamma_\varepsilon - K_p, M$ -функция. На основании леммы 10 мультипоток $F^{\tilde{f}}$ течет по P, v_ε -геодезическим, т. е. выполнено (2). Из выполнения условия В для сети Γ^v и потока f' и симметричности функции $\gamma(x^i, y^j)$ следует выполнение условия В и для \tilde{f} , откуда следует насыщенность мультипоток $F^{\tilde{f}}$ ребер $[x, y] \in E$ таких, что $\gamma[x, y] > 0$. Изменение функции γ происходит опять-таки на ребрах, соответствующих дугам сети $\tilde{\Gamma}^v$, заполненным потоком: f' и, следовательно, потоком \tilde{f} . Таким образом, для сети (G, v_ε) и мультипотока $F^{\tilde{f}}$ выполняется соотношение (6). Из всего сказанного следует оптимальность мультипотока $F^{\tilde{f}}$ (см. в конце § 1). ■

Сходимость алгоритма. Назовем i -ю итерацию алгоритма позитивной, если построенный на ней поток f' имеет большую мощность, чем исходный поток f , и негативной, если $\|f'\| = \|f\|$.

Лемма 13. Число идущих подряд негативных итераций не более $n-p$, где n — число вершин, p — число полюсов сети G .

Доказательство. Пусть $(i+1)$ -я итерация — негативная, и X' — множество вершин подсети допустимых дуг Γ_0^v , достижимых из S . Из предыдущего (см. леммы 9, 10, следствие 2 и построение потока f' в сети Γ^v) следует, что $x \circ \psi(X) \subset x' \circ \psi'(X')$. Докажем, что вложение строгое, т. е. $x \circ \psi(X) \subset x' \circ \psi'(X')$. Поскольку минимальное возможное число элементов в $x \circ \psi(X) = p$, а максимальное — n , то отсюда и будет следовать утверждение леммы. Пусть $\bar{\varepsilon} = \varepsilon_1$ и $[x, y]$ — ребро в G , на котором было $\gamma[x, y] > 0$ и стало $\gamma_{\bar{\varepsilon}}[x, y] = 0$. Пусть $[x, y]$ — R^- -ребро и множество $(x \circ \psi)^{-1}[x, y]$ состоит из дуг (x^i, y^j) , (y^{3-j}, x^{3-i}) (пусть для определенности $x^i, x^{3-i} \in W$, $y^j \in X$, $y^{3-j} \in \chi(X)$). Тогда дуга (x^i, y^j) насыщена потоком f' и поскольку соответствующая ей дуга $(x^{i'}, y^{j'}) = \beta(x^i, y^j)$ уже принадлежит E_0^v , то вершина $x^{i'}$ будет помечена, откуда $x \in x' \circ \psi'(X')$.

Пусть $[x, y]$ — R^- -ребро и $x^i, y^{3-j} \in \chi(X)$, а $y^j, x^{3-i} \in X$. Тогда аналогично будет помечена вершина x^i , а это означает «прорыв» из «старого» множества X в «старое» $\chi(X)$, т. е. в этом случае поток увеличивается и итерация позитивная. Пусть теперь $\bar{\varepsilon} = \varepsilon_2 < \varepsilon_1$ и ε_2 определялось из уравнения $\hat{\pi}_i(\varepsilon) + \hat{\pi}_j(\varepsilon) = m + 2\varepsilon$ для 2-элементов $\{\hat{\pi}_i, s\}$ и $\{\hat{\pi}_j, t\}$ из $st(x)$. Если $x \in \hat{V}$, то, как можно убедиться, вершина x становится центральной при $\varepsilon = \bar{\varepsilon}$, а это означает, что в сети Γ_0^v возникает «прорыв» из «старого» X в «старый» $\chi(X)$ через возникший центр $(x' \circ \psi')^{-1}(x)$. Пусть теперь $x \in V \setminus \hat{V}$ и y, z — вершины, определенные в доказательстве леммы 11. Тогда возможна одна из трех ситуаций:

- а) $(x \circ \psi)^{-1}(y) \subset X \cup \chi(X)$, $(x \circ \psi)^{-1}(z) \subset X \cup \chi(X)$;
- б) $(x \circ \psi)^{-1}(y) \subset W$, $(x \circ \psi)^{-1}(z) \subset X \cup \chi(X)$;
- в) $(x \circ \psi)^{-1}(y) \subset X \cup \chi(X)$, $(x \circ \psi)^{-1}(z) \subset W$.

Можно показать, что соответствующая цепь $\xi_{y,z} \subset G \setminus \hat{G}$ в первом случае обеспечивает «прорыв» из «старого» X в «старый» $\chi(X)$, т. е. $(i+1)$ -я итерация будет позитивной, а во втором и третьем случаях как минимум пополнение «старого» множества $x \circ \psi(X)$ (во втором случае вершиной y , в третьем — вершиной z). ■

Для обоснования конечности общего числа итераций алгоритма нам осталось доказать конечность числа позитивных итераций. Пусть ξ_{s^1, t^2} , где $s^1 \in S'$, $t^2 \in T$ — некоторый активный путь в сети Γ_0^v , при помощи которого произошло одно из увеличений потока на рассматриваемой позитивной итерации (увеличивающий путь). Образ $\tilde{\xi}_{s,t}$ пути $\xi_{(s^1, t^2)}$ при отображении $x \circ \psi$ — это цепь в графе G , соединяющая полюса s и t (быть может, одинаковые) и проходящая через каждую вершину не более двух раз (назовем такую цепь 2-маршрутом). Если дуга (x^i, y^j) — прямая (обратная) в увеличивающем пути ξ_{s^1, t^2} , то соответствующее звено $\{x, y\}$ в $\tilde{\xi}_{s,t}$ назовем прямым (обратным) и его длиной $l\{x, y\}$ будем считать величину $a[x, y]$ (соответственно, $-a[x, y]$); положим также $l(\tilde{\xi}_{s,t}) \equiv \sum_{\{x,y\} \in \tilde{\xi}_{s,t}} l\{x, y\}$. Очевидно $l(\tilde{\xi}_{s,t}) = m$. При переходе от одной итерации к другой расстояние m между ближайшими полюсами, как следует из леммы 10, увеличивается, поэтому любые два маршрута, отвечающие двум увеличивающим путям из s в T различных позитивных итераций различны. Следовательно, число различных позитивных итераций не превосходит числа различных 2-маршрутов с фиксированным разбиением на прямые и обратные звенья

(или бинарных 2-маршрутов), а число таких маршрутов конечно (обозначим его $\mathcal{N}(G)$). Поэтому общее число итераций в алгоритме не более $(n-p)\mathcal{N}(G)$, т. е. алгоритм конечен.

Рассмотрим некоторые случаи сетей.

1) Функция $c = c[x, y]$, $[x, y] \in E$ — целочисленная (c — целочисленная сеть). Тогда текущий поток f всегда целочисленный и, следовательно, поэтому на позитивных итерациях поток увеличивается по крайней мере на единицу и, следовательно, общее число итераций не более $2(n-p)\sum_{[x,y] \in E} c[x, y]$. Алгоритм $\mathfrak{A}(K_p, \text{Cost})$ в этом случае гарантирует получение полуцелочисленного решения (т. е. дробность решения не хуже чем для «обыкновенной» свободной задачи).

2) Функция $a = a[x, y]$ — целочисленная (a — целочисленная сеть). Тогда число позитивных итераций не превосходит длины самого длинного 2-маршрута и может быть оценено, как $2\sum_{[x,y] \in E} a[x, y]$, а общее число итераций $2(n-p)\sum_{[x,y] \in E} a[x, y]$.

3) Разрешим функции $a = a[x, y]$ не быть строго положительной. Решения такой задачи можно осуществить двумя способами. Способ первый заключается в том, чтобы ребрам $[x, y]$ для которых $a[x, y] = 0$, придать достаточно малые положительные стоимости, так чтобы это не повлияло на решение исходной задачи. Пусть $\alpha = \min\{|a(\xi') - a(\xi'')|\}$, где минимум берется по всем парам различных бинарных 2-маршрутов ξ', ξ'' , соединяющих полюса, причем таких, что $a(\xi') \neq a(\xi'')$. Если положить на ребрах, для которых $a[x, y] = 0$, новые стоимости $a[x, y] = \alpha/2n + 1$, то длина каждого бинарного 2-маршрута изменится (увеличится) менее чем на α , поэтому если длина одного маршрута была больше длины другого маршрута, то это соответствие сохранится. Отсюда можно вывести, что алгоритм будет отыскивать требуемое решение. Второй способ представляется более предпочтительным. Он заключается в замене функции a двухкомпонентной вектор-функцией \tilde{a} :

$$\tilde{a}[x, y] = \begin{cases} (a[x, y], 0), & \text{если } a[x, y] > 0; \\ (0, 1), & \text{если } a[x, y] = 0; \end{cases}$$

$[x, y] \in E$, и в дальнейшей работе с вектор-функцией \tilde{a} также, как это описано для числовой функции a (заметим, что в сетях \tilde{A}_v и Γ^v мы будем иметь дело уже с трехкомпонентными векторами). Обоснование алгоритма целиком переносится на рассматриваемый случай, поэтому алгоритм будет конечен и будет иметь указанную выше оценку числа итераций. Обратим внимание на случай a -целочисленной сети. В этом случае число различных вектор-длин бинарных 2-маршрутов может быть оценено как $2n \cdot 2\sum_{[x,y] \in E} a[x, y]$, поскольку значение первой компоненты вектор-длины целочисленно и не превосходит $2\sum_{[x,y] \in E} a[x, y]$, а вторая — не превосходит $2n$.

Подведем итог сказанному в следующей теореме.

Т е о р е м а 2. Алгоритм $\mathfrak{A}(K_p, \text{Cost})$ решает задачу $\langle a, K_p | c \rangle$ при произвольных $V, P, a \in \mathcal{E}_+, c \in \mathcal{E}_+$ т. е. для произвольной сети $N = (V, P; c)$ и функции стоимости $a \in \mathcal{E}_+$, причем:

а) если функции a, c — произвольные, то число действий в алгоритме оценивается сверху как $O(\mathcal{N}(G) \cdot P |V|)$, где $\mathcal{N}(G)$ — число различных бинарных 2-маршрутов, оканчивающихся в P , в графе $G = (V, E)$ (где $E = \{[x, y] \in [V]^2 | c[x, y] > 0\}$), а $P(|V|)$ — некоторый полином от $|V|$;

* Этот полином связан с оценкой трудоемкости выполнения одной итерации.

